

教育・研究などへの取組状況

総合工学システム学科 メカトロニクスコース 教授 藪 厚生

項目	取組状況
教育	<p>◆ 平成28年度担当科目 設計法（3H）、制御工学（4H）、電子機械工学実験Ⅱ（5H）、電気機械工作実習（3H） 工学システム設計演習Ⅰ（専攻科1年）</p> <p>◆ 担当科目の取組状況（工夫・改善した点）</p> <ul style="list-style-type: none"> ・制御工学において、これまで使用してきた教科書を変更し、扱う範囲を少し広げ、編入学試験などにも対応できるようにした。 <p>◆ 特記すべき教育方法の実践例</p> <ul style="list-style-type: none"> ・ものづくり分野の人材育成・確保事業などの人材育成授業にこれまで、数回、講師として関わった。
研究	<p>◆ 平成26～28年度における研究業績</p> <ul style="list-style-type: none"> ■ 学術講演会での発表 藪厚生, 廣田佑馬, 安田晃也, 中島洸司, 金田忠裕：教材を目的にしたサービスロボットの開発, 機械学会 ROBOMECH2016, H28, 5 櫻井 渉, 高松 淳, 小笠原 司, 藪 厚生, 土井 智晴：教材用ロボットに搭載するRGB-Dセンサーを用いた人物の抽出, SICE SI2016, H28, 12 他 12 件 <p>◆ 平成26～28年度における外部資金獲得状況</p> <p>科研費（H27）：サービスロボットを目的とした教材開発</p>
社会貢献	<p>◆ 平成26～28年度における学会などでの委員 機会学会関西支部商議員（H28）</p>